

# Complexité lissée d'enveloppe convexe

Xavier Goaoc (LIGM)

Travail mené avec Olivier Devillers, Marc Glisse et Rémy Thomasse (Inria)



1. Questions

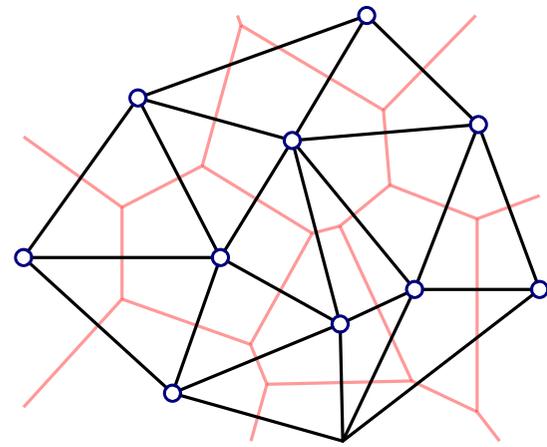
2. Réponses

3. Technique

Triangulation de Delaunay d'un ensemble  $P$  de points de  $\mathbb{R}^d$ .

Décomposition de  $\text{conv}(P)$  en simplexes

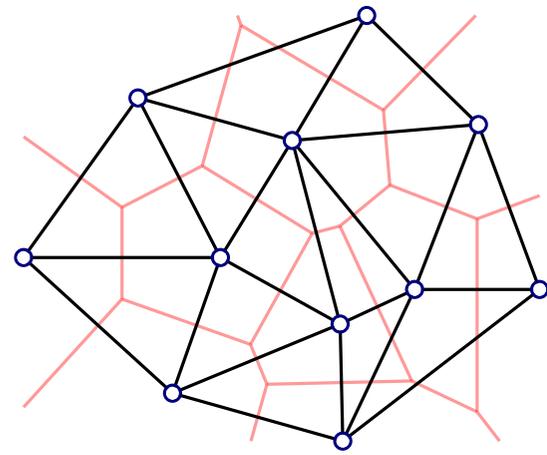
$(d + 1)$ -uplets de points de sphère circonscrite vide



Triangulation de Delaunay d'un ensemble  $P$  de points de  $\mathbb{R}^d$ .

Décomposition de  $\text{conv}(P)$  en simplexes

$(d + 1)$ -uplets de points de sphère circonscrite vide



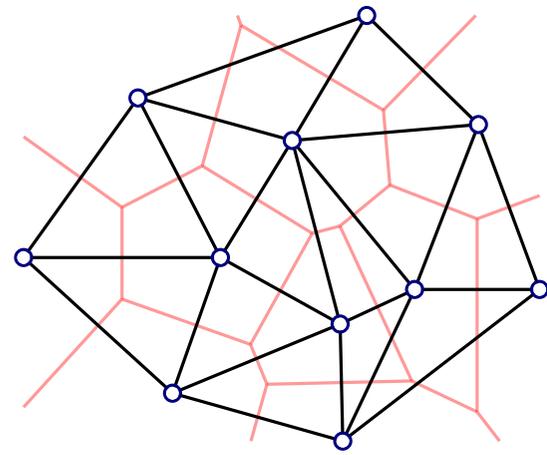
Nombre d'arêtes d'une triangulation de Delaunay sur  $V$  sommets ?

Complexité d'algorithmes, espace mémoire  
asymptotique  $V \rightarrow \infty$

Triangulation de Delaunay d'un ensemble  $P$  de points de  $\mathbb{R}^d$ .

Décomposition de  $\text{conv}(P)$  en simplexes

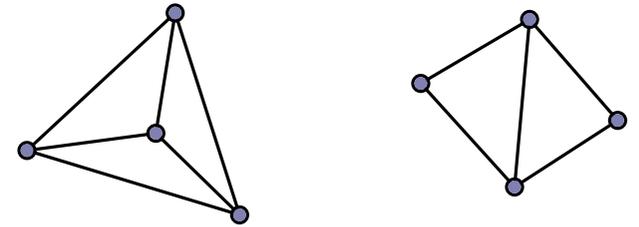
$(d + 1)$ -uplets de points de sphère circonscrite vide



Nombre d'arêtes d'une triangulation de Delaunay sur  $V$  sommets ?

Complexité d'algorithmes, espace mémoire  
asymptotique  $V \rightarrow \infty$

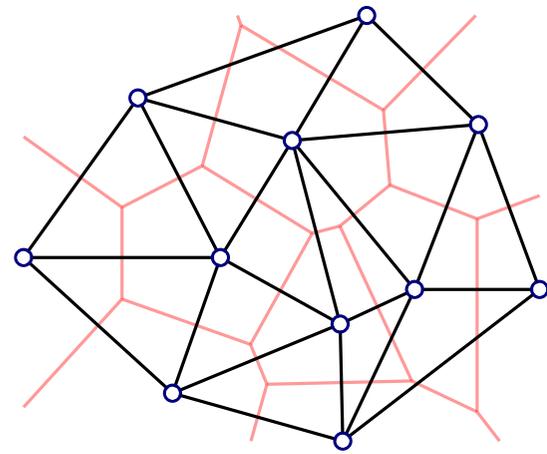
Dépend de la **position** des points.



Triangulation de Delaunay d'un ensemble  $P$  de points de  $\mathbb{R}^d$ .

Décomposition de  $\text{conv}(P)$  en simplexes

$(d + 1)$ -uplets de points de sphère circonscrite vide



Nombre d'arêtes d'une triangulation de Delaunay sur  $V$  sommets ?

Complexité d'algorithmes, espace mémoire  
asymptotique  $V \rightarrow \infty$

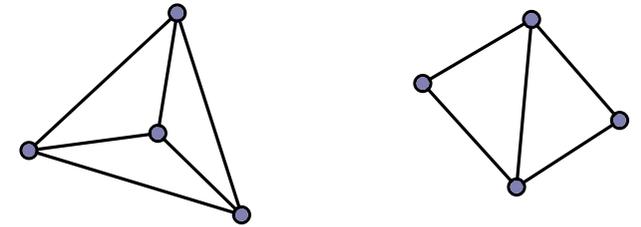
Dépend de la **position** des points.

$d = 2$  : **Linéaire**

$$2V - 3 \leq E \leq 3V - 6$$

Formule d'Euler  $V - E + F = 2$

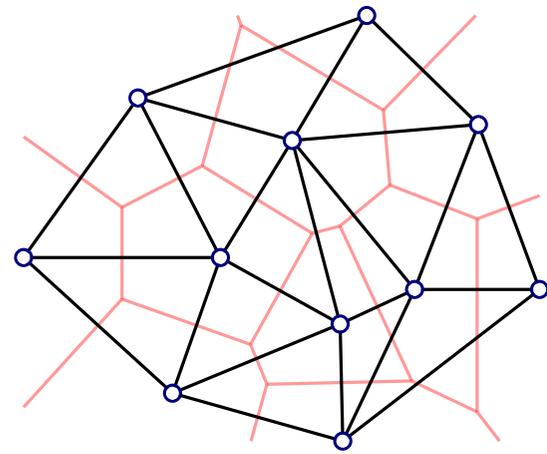
Double comptage  $3(F - 1) + e(CH) = 2E$



Triangulation de Delaunay d'un ensemble  $P$  de points de  $\mathbb{R}^d$ .

Décomposition de  $\text{conv}(P)$  en simplexes

$(d + 1)$ -uplets de points de sphère circonscrite vide



Nombre d'arêtes d'une triangulation de Delaunay sur  $V$  sommets ?

Complexité d'algorithmes, espace mémoire asymptotique  $V \rightarrow \infty$

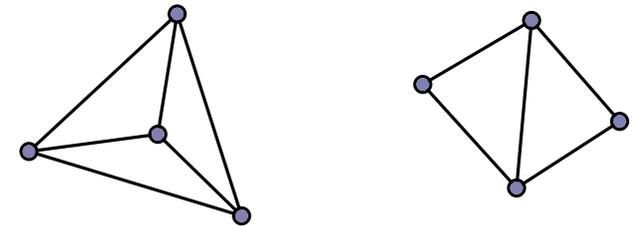
Dépend de la **position** des points.

$d = 2$  : Linéaire

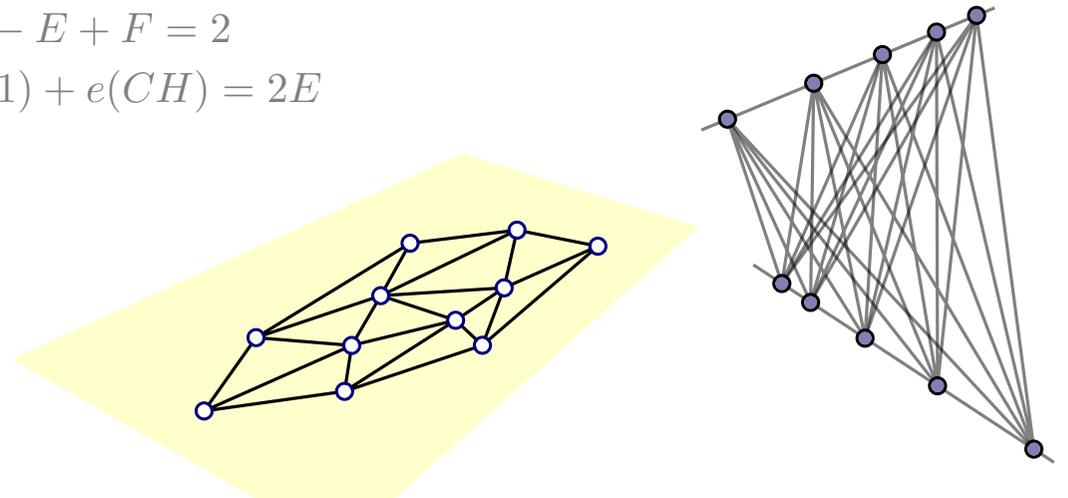
$$2V - 3 \leq E \leq 3V - 6$$

Formule d'Euler  $V - E + F = 2$

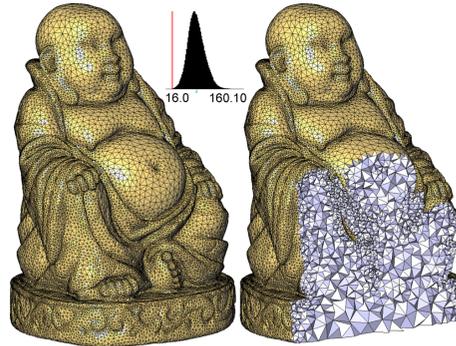
Double comptage  $3(F - 1) + e(CH) = 2E$



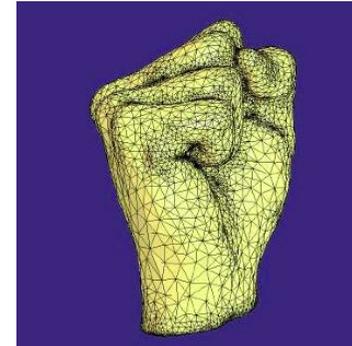
$d = 3$  : Entre linéaire et quadratique



L'écart entre linéaire et quadratique est décisif pour de nombreuses applications.



(Image : INRIA Geometrica)

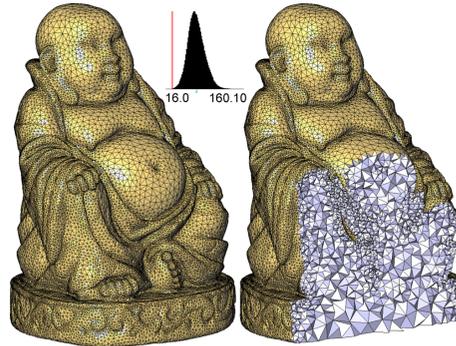


(Image : Nina Amenta)

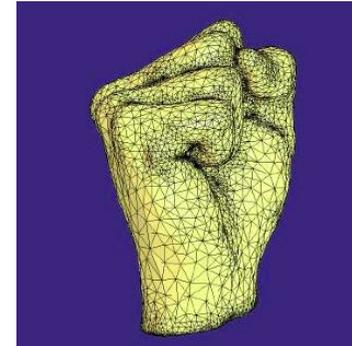
infographie  
*geometric processing*  
CAO

$V \simeq 10^5$  courant.

L'écart entre linéaire et quadratique est décisif pour de nombreuses applications.



(Image : INRIA Geometrica)



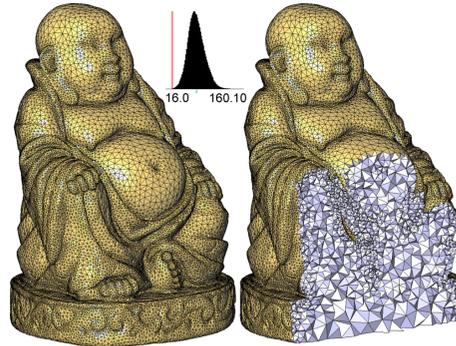
(Image : Nina Amenta)

infographie  
*geometric processing*  
CAO

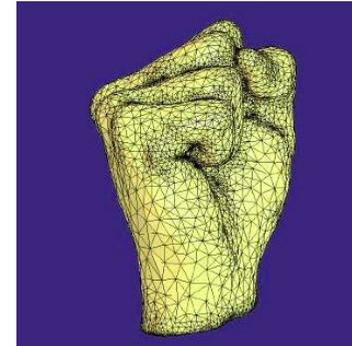
$V \simeq 10^5$  courant.

Constat empirique :  $E$  est généralement **quasi-linéaire** en  $V$  pour  $d = 3$ .

L'écart entre linéaire et quadratique est décisif pour de nombreuses applications.



(Image : INRIA Geometrica)



(Image : Nina Amenta)

infographie  
*geometric processing*  
CAO

$V \simeq 10^5$  courant.

Constat empirique :  $E$  est généralement **quasi-linéaire** en  $V$  pour  $d = 3$ .

Tentatives d'explication... peu concluantes.

★ prise en compte de la densité via  $\frac{\text{distance minimale}}{\text{diametre}}$  [Erickson'03][Erickson'05]  
ou des densités min/max [Attali-Boissonnat'04][Amenta-Attali-Devillers'12]

Pas quasilinéaire, sur-échantillonné.

★ bornes sur l'espérance pour des distributions dans un volume [Dwyer'93], sur un polyèdre [Golin-Na'03]... ou sur une surface lisse [Attali-Boissonnat-Lieutier'03] [Devillers-Erickson-G'08]...

pas de modèle statistique

Complexité lissée : formulation probabiliste pertinente **sans** modèle statistique.

$$\mathcal{D}(n, \mu) = \max_{\substack{p_1^*, p_2^*, \dots, p_n^* \in \mathbb{R}^d \\ \text{diam}(p_1^*, p_2^*, \dots, p_n^*) \leq 1}} \mathbb{E} [\#DT(p_1^* + \eta_1, p_2^* + \eta_2, \dots, p_n^* + \eta_n)]$$

$\eta_i$  variable aléatoire de loi  $\mu$ .

$\#DT(P)$  : nombre d'arêtes de la triangulation de Delaunay de  $P$

Complexité lissée : formulation probabiliste pertinente **sans** modèle statistique.

$$\mathcal{D}(n, \mu) = \max_{\substack{p_1^*, p_2^*, \dots, p_n^* \in \mathbb{R}^d \\ \text{diam}(p_1^*, p_2^*, \dots, p_n^*) \leq 1}} \mathbb{E} [\#DT(p_1^* + \eta_1, p_2^* + \eta_2, \dots, p_n^* + \eta_n)]$$

$\eta_i$  variable aléatoire de loi  $\mu$ .

$\#DT(P)$  : nombre d'arêtes de la triangulation de Delaunay de  $P$

Exprime le cas le pire **après** petite perturbation.

Quantifie la résilience des pire cas à perturbation.

Petites perturbations **plausible** dans cadre applicatif : coordonnées tronquées, erreurs de mesures...

Amplitude de la perturbation indépendante ou fonction de  $n$ .

Complexité lissée : formulation probabiliste pertinente **sans** modèle statistique.

$$\mathcal{D}(n, \mu) = \max_{\substack{p_1^*, p_2^*, \dots, p_n^* \in \mathbb{R}^d \\ \text{diam}(p_1^*, p_2^*, \dots, p_n^*) \leq 1}} \mathbb{E} [\#DT(p_1^* + \eta_1, p_2^* + \eta_2, \dots, p_n^* + \eta_n)]$$

$\eta_i$  variable aléatoire de loi  $\mu$ .

$\#DT(P)$  : nombre d'arêtes de la triangulation de Delaunay de  $P$

Exprime le cas le pire **après** petite perturbation.

Quantifie la résilience des pire cas à perturbation.

Petites perturbations **plausible** dans cadre applicatif : coordonnées tronquées, erreurs de mesures...

Amplitude de la perturbation indépendante ou fonction de  $n$ .

Introduite pour expliquer l'efficacité de l'algorithme du simplexe [**Spielman-Tang'04**]

$$\mathcal{D}(n, \mu) = \max_{\substack{p_1^*, p_2^*, \dots, p_n^* \in \mathbb{R}^d \\ \text{diam}(p_1^*, p_2^*, \dots, p_n^*) \leq 1}} \mathbb{E} [\#DT(p_1^* + \eta_1, p_2^* + \eta_2, \dots, p_n^* + \eta_n)]$$

Aucun résultat non trivial sur la complexité lissée de la triangulation de Delaunay.

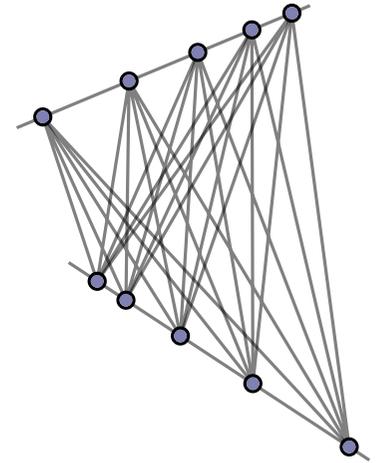
$$\mathcal{D}(n, \mu) = \max_{\substack{p_1^*, p_2^*, \dots, p_n^* \in \mathbb{R}^d \\ \text{diam}(p_1^*, p_2^*, \dots, p_n^*) \leq 1}} \mathbb{E} [\#DT(p_1^* + \eta_1, p_2^* + \eta_2, \dots, p_n^* + \eta_n)]$$

Aucun résultat non trivial sur la complexité lissée de la triangulation de Delaunay.

Exemples de questions pertinentes.

★  $\mu = \mathcal{N}(0, \sigma^2 I_d)$  ou  $\mu = \mathbf{1}_{\mathbb{B}_d(O, \delta)}$ .

★ Cas où  $p_1^*, p_2^*, \dots, p_n^*$  ont une DT quadratique (ie. sans faire le max).



(Ne pas hésiter à signaler les réponses à [goaoc@u-pem.fr](mailto:goaoc@u-pem.fr))

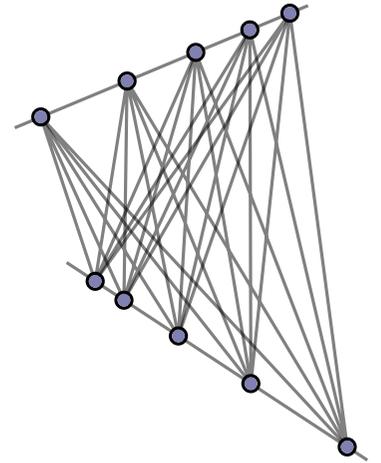
$$\mathcal{D}(n, \mu) = \max_{\substack{p_1^*, p_2^*, \dots, p_n^* \in \mathbb{R}^d \\ \text{diam}(p_1^*, p_2^*, \dots, p_n^*) \leq 1}} \mathbb{E} [\#DT(p_1^* + \eta_1, p_2^* + \eta_2, \dots, p_n^* + \eta_n)]$$

Aucun résultat non trivial sur la complexité lissée de la triangulation de Delaunay.

Exemples de questions pertinentes.

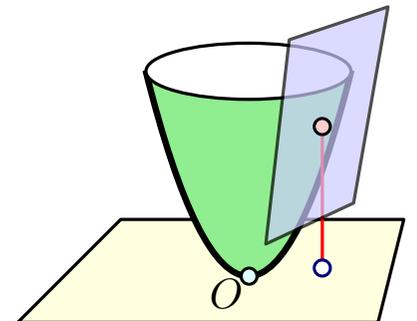
★  $\mu = \mathcal{N}(0, \sigma^2 I_d)$  ou  $\mu = \mathbf{1}_{\mathbb{B}_d(O, \delta)}$ .

★ Cas où  $p_1^*, p_2^*, \dots, p_n^*$  ont une DT quadratique (ie. sans faire le max).



(Ne pas hésiter à signaler les réponses à [goaoc@u-pem.fr](mailto:goaoc@u-pem.fr))

On a des résultats sur la complexité lissée de l'enveloppe convexe.



1. Questions

2. Réponses

3. Technique

## Complexité lissée des enveloppes convexes.

$$\mathcal{S}(n, \mu) = \max_{\substack{p_1^*, p_2^*, \dots, p_n^* \in \mathbb{R}^d \\ \text{diam}(p_1^*, p_2^*, \dots, p_n^*) \leq 1}} \mathbb{E} [\#CH(p_1^* + \eta_1, p_2^* + \eta_2, \dots, p_n^* + \eta_n)]$$

$\eta_i$  variable aléatoire de loi  $\mu$ .

$\#CH(P)$  : nombre de faces (toutes dimensions) de l'enveloppe convexe de  $P$

Deux modèles de perturbation : **Gaussien**  $\mu = \mathcal{N}(O, \sigma^2 I_d)$  et **Euclidien**  $\mu = \mathbf{1}_{\mathbb{B}_d(O, \delta)}$ .

## Complexité lissée des enveloppes convexes.

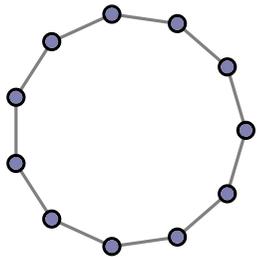
$$\mathcal{S}(n, \mu) = \max_{\substack{p_1^*, p_2^*, \dots, p_n^* \in \mathbb{R}^d \\ \text{diam}(p_1^*, p_2^*, \dots, p_n^*) \leq 1}} \mathbb{E} [\#CH(p_1^* + \eta_1, p_2^* + \eta_2, \dots, p_n^* + \eta_n)]$$

$\eta_i$  variable aléatoire de loi  $\mu$ .

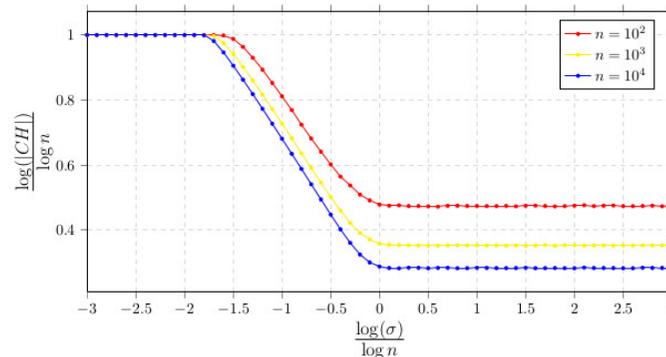
$\#CH(P)$  : nombre de faces (toutes dimensions) de l'enveloppe convexe de  $P$

Deux modèles de perturbation : **Gaussien**  $\mu = \mathcal{N}(O, \sigma^2 I_d)$  et **Euclidien**  $\mu = \mathbf{1}_{\mathbb{B}_d(O, \delta)}$ .

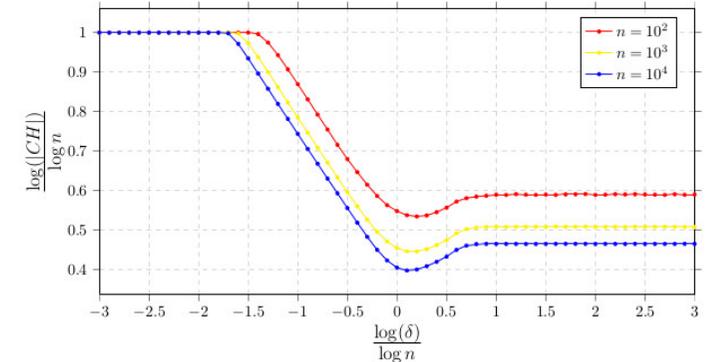
## Simulations



Sommets d'un  
 $n$ -gone régulier



Gaussien



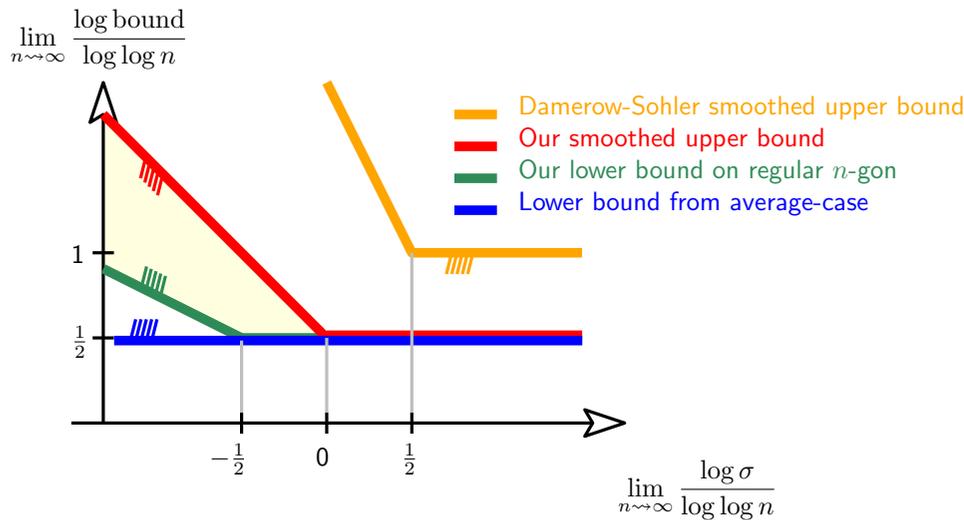
Euclidien

$$\mathcal{S}(n, \mu) = \max_{\substack{p_1^*, p_2^*, \dots, p_n^* \in \mathbb{R}^d \\ \text{diam}(p_1^*, p_2^*, \dots, p_n^*) \leq 1}} \mathbb{E} [\#CH(p_1^* + \eta_1, p_2^* + \eta_2, \dots, p_n^* + \eta_n)]$$

$\eta_i$  variable aléatoire de loi  $\mu$ .

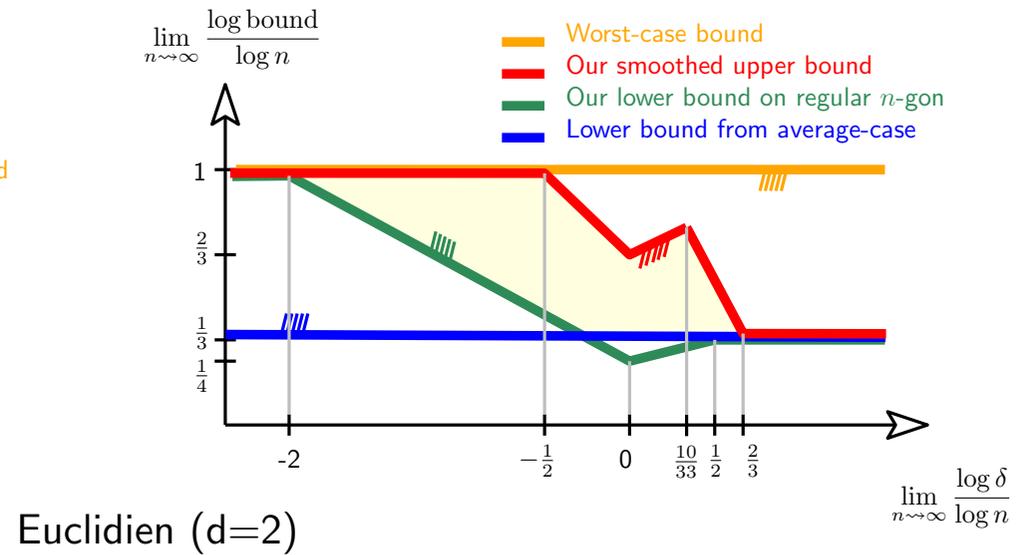
$\#CH(P)$  : nombre de faces (toutes dimensions) de l'enveloppe convexe de  $P$

## Résultats :

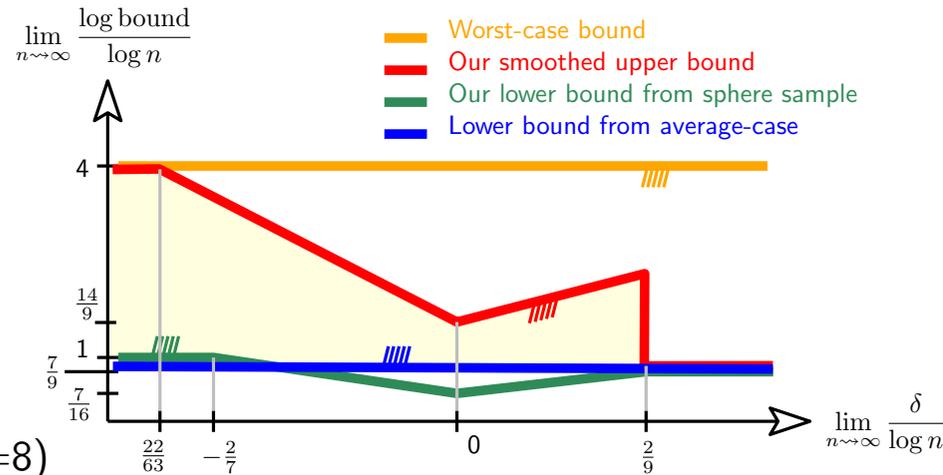


Gaussien (d=2)

$$\mathcal{S}(n, \mathcal{N}(O, \sigma^2 I_2)) = O\left(\frac{\sqrt{\log n}}{\sigma} + \sqrt{\log n}\right)$$



Euclidien (d=2)



Euclidien (d=8)

1. Questions

2. Réponses

3. Technique

## Point de vue "hypergraphe géométrique"

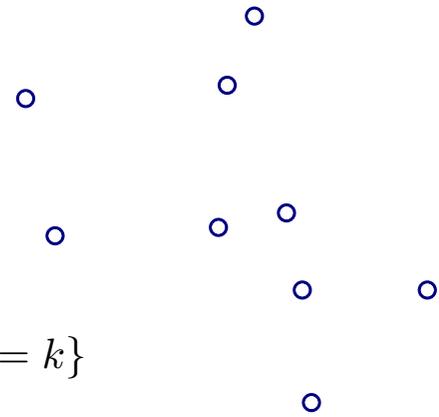
Pour tout sous-ensemble fini  $P \subset \mathbb{R}^d$

$\mathcal{H}(P) = \{P \cap h : h \text{ un demi-espace (fermé) de } \mathbb{R}^d\}$  et  $\mathcal{H}^{(k)}(P) = \{X \in \mathcal{H}(P) : |X| = k\}$

$q$  sommet de  $CH(P) \Leftrightarrow q \in \mathcal{H}^{(1)}(P)$

$\{q, r\}$  arête de  $CH(P) \Rightarrow \{q, r\} \in \mathcal{H}^{(2)}(P)$ .

faces de  $CH(P)$  de dimension  $k \subseteq \mathcal{H}^{(k+1)}(P)$



## Point de vue "hypergraphe géométrique"

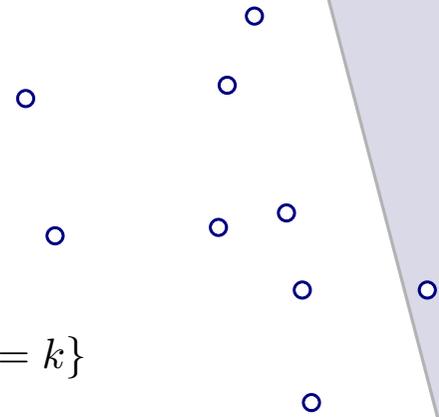
Pour tout sous-ensemble fini  $P \subset \mathbb{R}^d$

$\mathcal{H}(P) = \{P \cap h : h \text{ un demi-espace (fermé) de } \mathbb{R}^d\}$  et  $\mathcal{H}^{(k)}(P) = \{X \in \mathcal{H}(P) : |X| = k\}$

$q$  sommet de  $CH(P) \Leftrightarrow q \in \mathcal{H}^{(1)}(P)$

$\{q, r\}$  arête de  $CH(P) \Rightarrow \{q, r\} \in \mathcal{H}^{(2)}(P)$ .

faces de  $CH(P)$  de dimension  $k \subseteq \mathcal{H}^{(k+1)}(P)$



## Point de vue "hypergraphe géométrique"

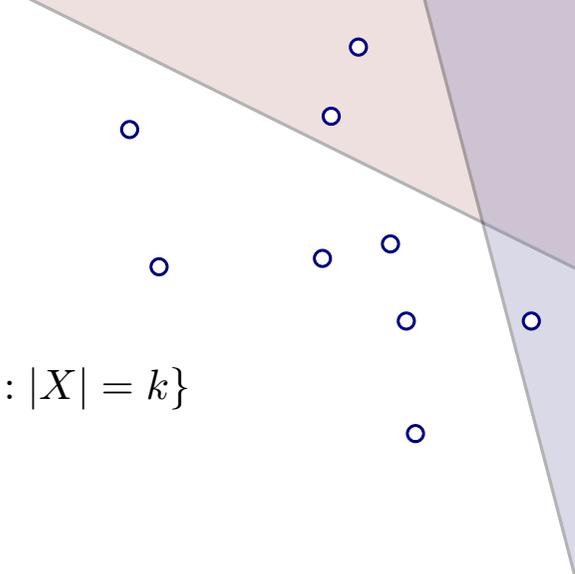
Pour tout sous-ensemble fini  $P \subset \mathbb{R}^d$

$\mathcal{H}(P) = \{P \cap h : h \text{ un demi-espace (fermé) de } \mathbb{R}^d\}$  et  $\mathcal{H}^{(k)}(P) = \{X \in \mathcal{H}(P) : |X| = k\}$

$q$  sommet de  $CH(P) \Leftrightarrow q \in \mathcal{H}^{(1)}(P)$

$\{q, r\}$  arête de  $CH(P) \Rightarrow \{q, r\} \in \mathcal{H}^{(2)}(P)$ .

faces de  $CH(P)$  de dimension  $k \subseteq \mathcal{H}^{(k+1)}(P)$



## Point de vue "hypergraphe géométrique"

Pour tout sous-ensemble fini  $P \subset \mathbb{R}^d$

$\mathcal{H}(P) = \{P \cap h : h \text{ un demi-espace (fermé) de } \mathbb{R}^d\}$  et  $\mathcal{H}^{(k)}(P) = \{X \in \mathcal{H}(P) : |X| = k\}$

$q$  sommet de  $CH(P) \Leftrightarrow q \in \mathcal{H}^{(1)}(P)$

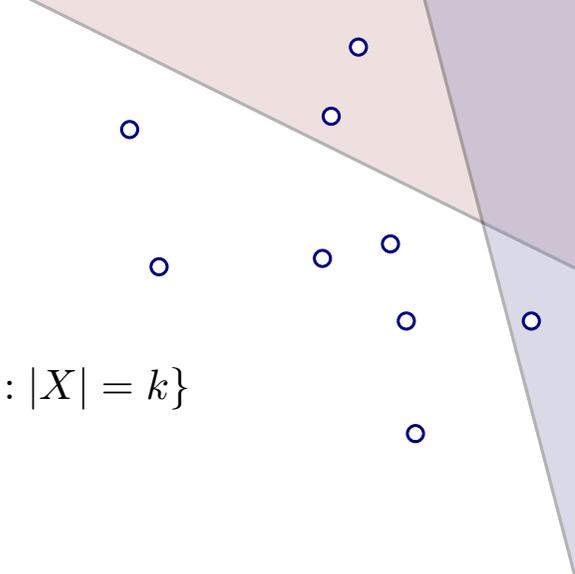
$\{q, r\}$  arête de  $CH(P) \Rightarrow \{q, r\} \in \mathcal{H}^{(2)}(P)$ .

faces de  $CH(P)$  de dimension  $k \subseteq \mathcal{H}^{(k+1)}(P)$

Pour un ensemble aléatoire fini de points  $P \subset \mathbb{R}^d$

$$\mathbb{E}[\#CH(P)] \leq \mathbb{E} \left[ \sum_{k=1}^{k=d+1} |\mathcal{H}^{(k)}(P)| \right]$$

Objectif : estimer  $\mathbb{E}[|\mathcal{H}^{(k)}(P)|]$  pour  $k$  fixé.



## Point de vue "hypergraphe géométrique"

Pour tout sous-ensemble fini  $P \subset \mathbb{R}^d$

$\mathcal{H}(P) = \{P \cap h : h \text{ un demi-espace (fermé) de } \mathbb{R}^d\}$  et  $\mathcal{H}^{(k)}(P) = \{X \in \mathcal{H}(P) : |X| = k\}$

$q$  sommet de  $CH(P) \Leftrightarrow q \in \mathcal{H}^{(1)}(P)$

$\{q, r\}$  arête de  $CH(P) \Rightarrow \{q, r\} \in \mathcal{H}^{(2)}(P)$ .

faces de  $CH(P)$  de dimension  $k \subseteq \mathcal{H}^{(k+1)}(P)$

Pour un ensemble aléatoire fini de points  $P \subset \mathbb{R}^d$

$$\mathbb{E}[\#CH(P)] \leq \mathbb{E} \left[ \sum_{k=1}^{k=d+1} |\mathcal{H}^{(k)}(P)| \right]$$

Objectif : estimer  $\mathbb{E}[|\mathcal{H}^{(k)}(P)|]$  pour  $k$  fixé.

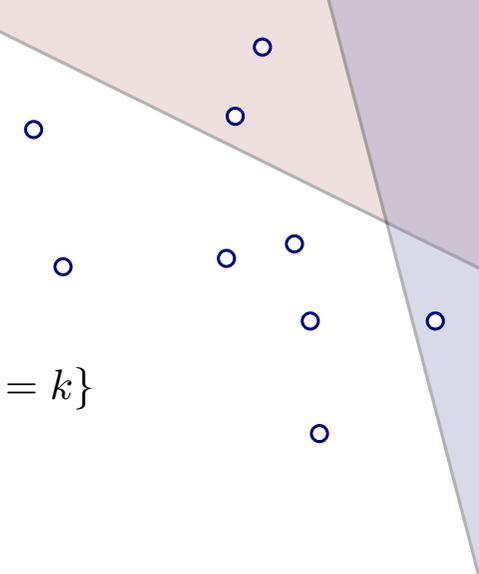
On construit des triplet  $(W, C, R)$  **adapté** à  $P$

★  $R$  un ensemble de demi-espaces.

★  $W \subseteq C$  deux sous-ensembles de  $\mathbb{R}^d$

★ Pour tout  $h \in R$ ,  $h \cap P$  contient  $W \cap P$  ou est contenu dans  $C \cap P$ .

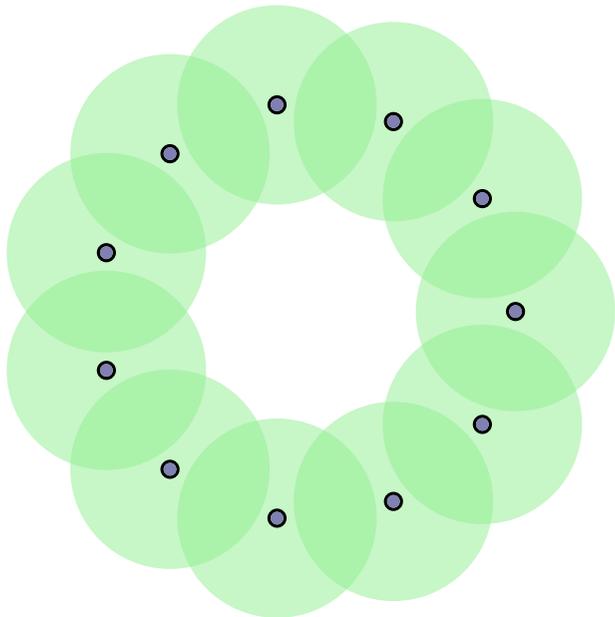
On estime le nombre d'éléments de  $\mathcal{H}^{(k)}(P)$  "produits" par  $R$  en conditionnant sur l'événement  $|W \cap P| \geq k$ .



- ★  $R$  un ensemble de demi-espaces.
- ★  $W \subseteq C$  deux sous-ensembles de  $\mathbb{R}^d$
- ★ Pour tout  $h \in R$ ,  $h \cap P$  contient  $W \cap P$  ou est contenu dans  $C \cap P$ .

On estime le nombre d'éléments de  $\mathcal{H}^{(k)}(P)$  "produits" par  $R$  en conditionnant sur l'événement  $|W \cap P| \geq k$ .

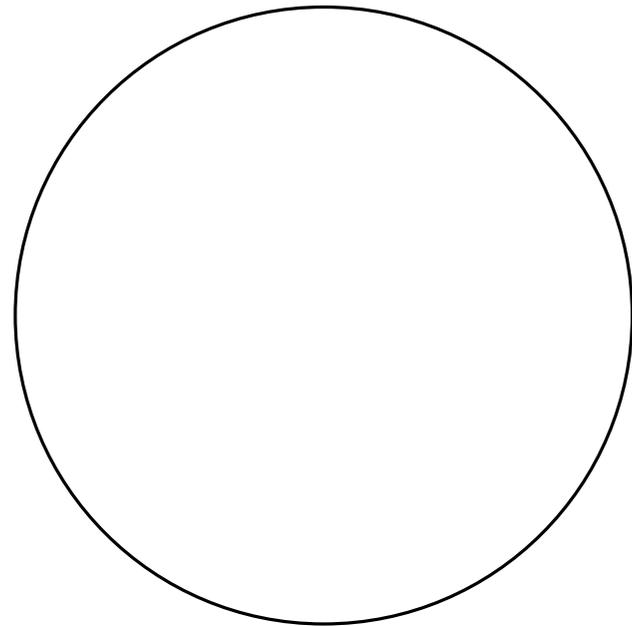
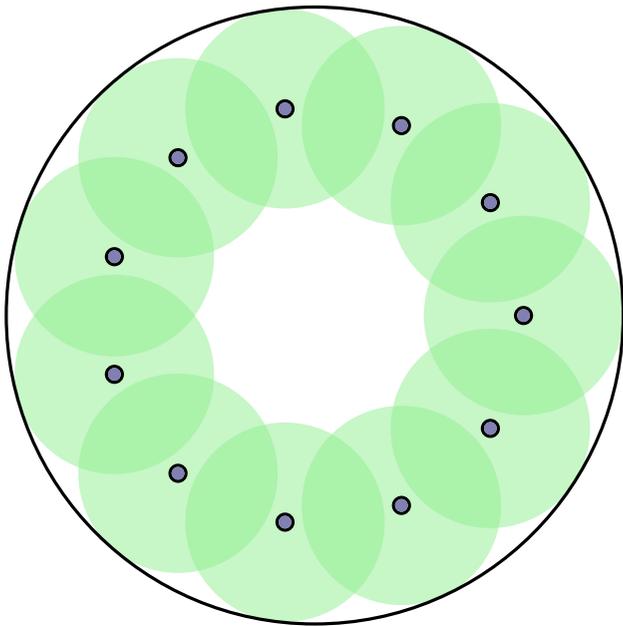
Exemple : perturbation euclidienne des sommets du  $n$ -gone



- ★  $R$  un ensemble de demi-espaces.
- ★  $W \subseteq C$  deux sous-ensembles de  $\mathbb{R}^d$
- ★ Pour tout  $h \in R$ ,  $h \cap P$  contient  $W \cap P$  ou est contenu dans  $C \cap P$ .

On estime le nombre d'éléments de  $\mathcal{H}^{(k)}(P)$  "produits" par  $R$  en conditionnant sur l'événement  $|W \cap P| \geq k$ .

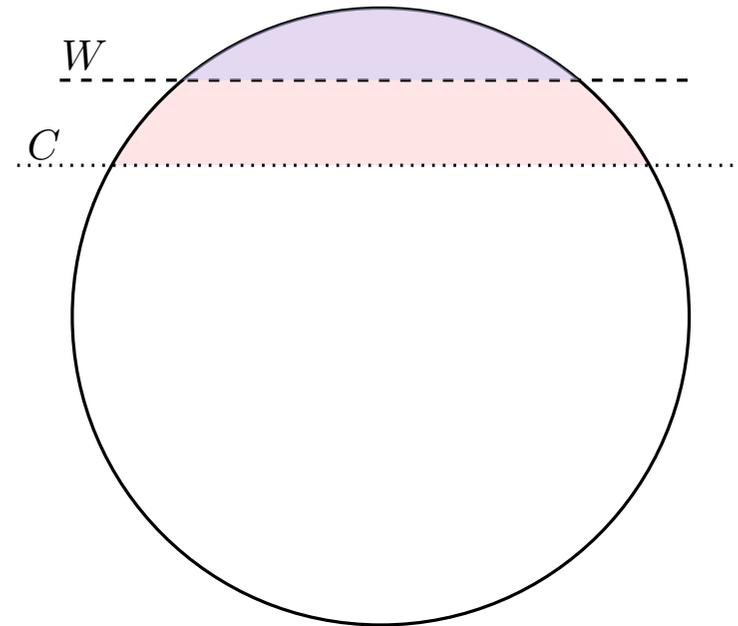
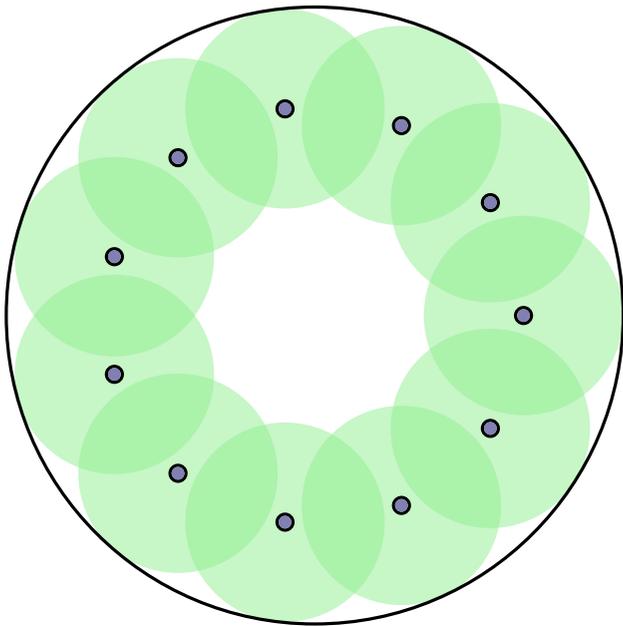
Exemple : perturbation euclidienne des sommets du  $n$ -gone



- ★  $R$  un ensemble de demi-espaces.
- ★  $W \subseteq C$  deux sous-ensembles de  $\mathbb{R}^d$
- ★ Pour tout  $h \in R$ ,  $h \cap P$  contient  $W \cap P$  ou est contenu dans  $C \cap P$ .

On estime le nombre d'éléments de  $\mathcal{H}^{(k)}(P)$  "produits" par  $R$  en conditionnant sur l'événement  $|W \cap P| \geq k$ .

Exemple : perturbation euclidienne des sommets du  $n$ -gone



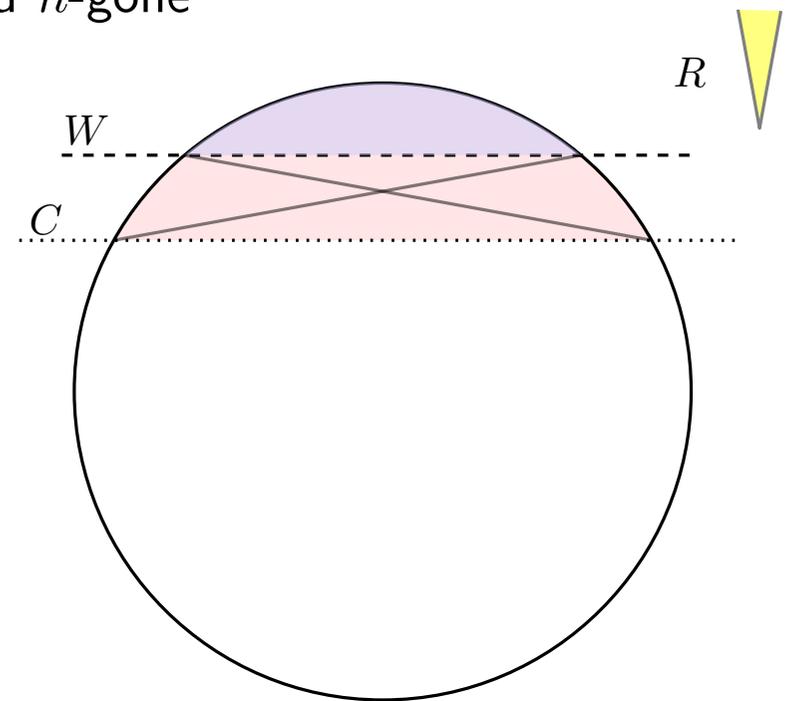
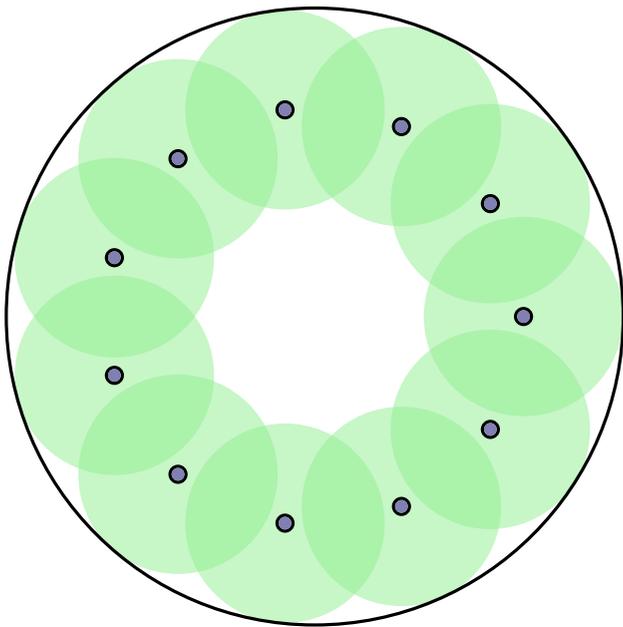
Ajuster les profondeurs de  $W$  et  $C$  afin que  $\mathbb{E}[W \cap P] = k \log n$  et  $\mathbb{E}[C \cap P] = O(\log n)$

Borne de Chernoff  $\Rightarrow W$  contient  $k$  points avec forte probabilité

- ★  $R$  un ensemble de demi-espaces.
- ★  $W \subseteq C$  deux sous-ensembles de  $\mathbb{R}^d$
- ★ Pour tout  $h \in R$ ,  $h \cap P$  contient  $W \cap P$  ou est contenu dans  $C \cap P$ .

On estime le nombre d'éléments de  $\mathcal{H}^{(k)}(P)$  "produits" par  $R$  en conditionnant sur l'événement  $|W \cap P| \geq k$ .

Exemple : perturbation euclidienne des sommets du  $n$ -gone



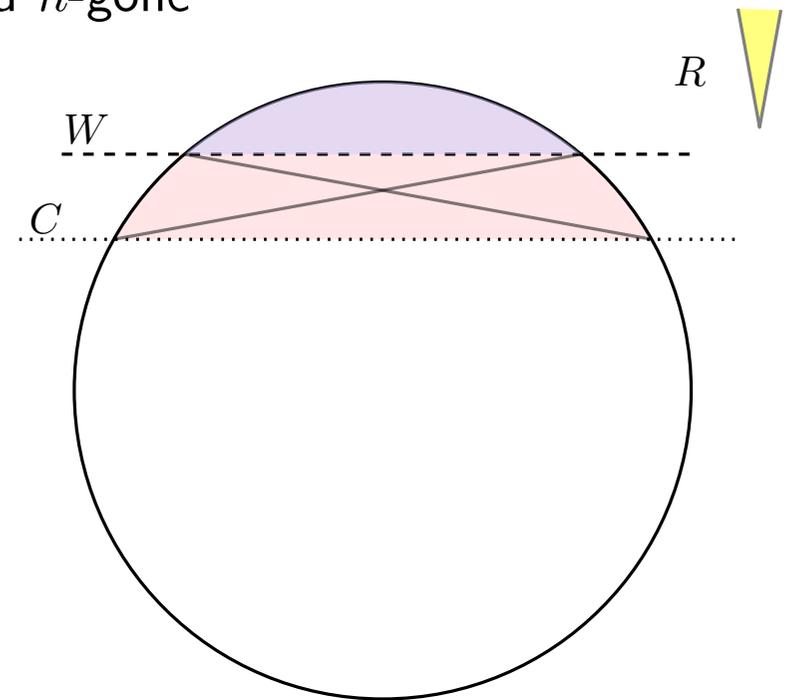
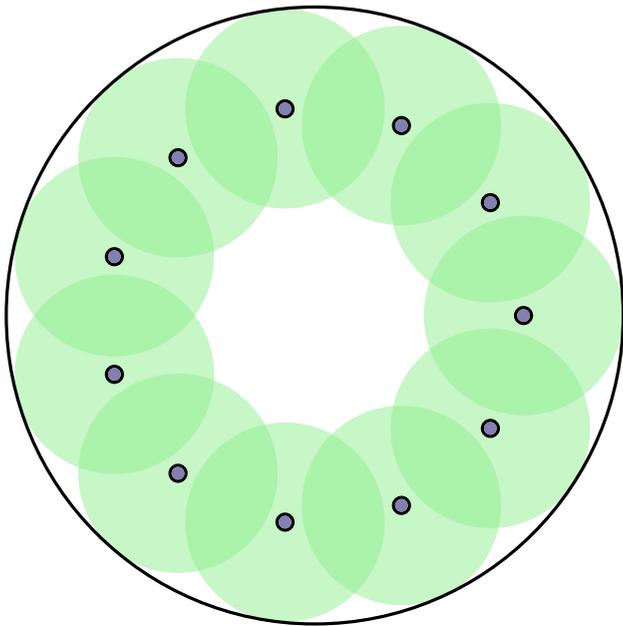
Ajuster les profondeurs de  $W$  et  $C$  afin que  $\mathbb{E}[W \cap P] = k \log n$  et  $\mathbb{E}[C \cap P] = O(\log n)$

Borne de Chernoff  $\Rightarrow W$  contient  $k$  points avec forte probabilité

- ★  $R$  un ensemble de demi-espaces.
- ★  $W \subseteq C$  deux sous-ensembles de  $\mathbb{R}^d$
- ★ Pour tout  $h \in R$ ,  $h \cap P$  contient  $W \cap P$  ou est contenu dans  $C \cap P$ .

On estime le nombre d'éléments de  $\mathcal{H}^{(k)}(P)$  "produits" par  $R$  en conditionnant sur l'événement  $|W \cap P| \geq k$ .

Exemple : perturbation euclidienne des sommets du  $n$ -gone

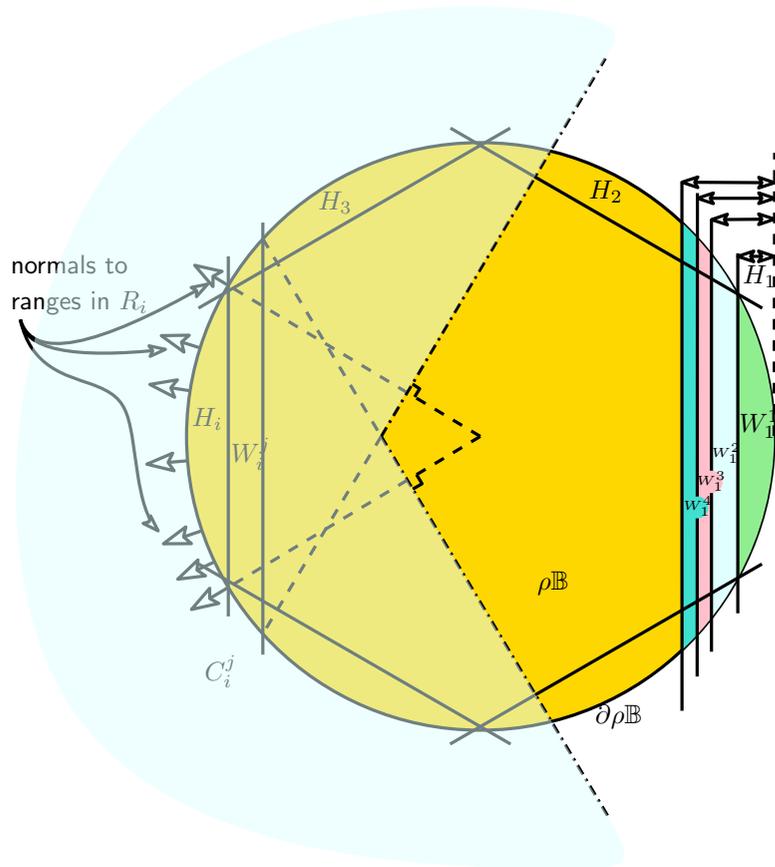


Ajuster les profondeurs de  $W$  et  $C$  afin que  $\mathbb{E}[W \cap P] = k \log n$  et  $\mathbb{E}[C \cap P] = O(\log n)$

Borne de Chernoff  $\Rightarrow W$  contient  $k$  points avec forte probabilité

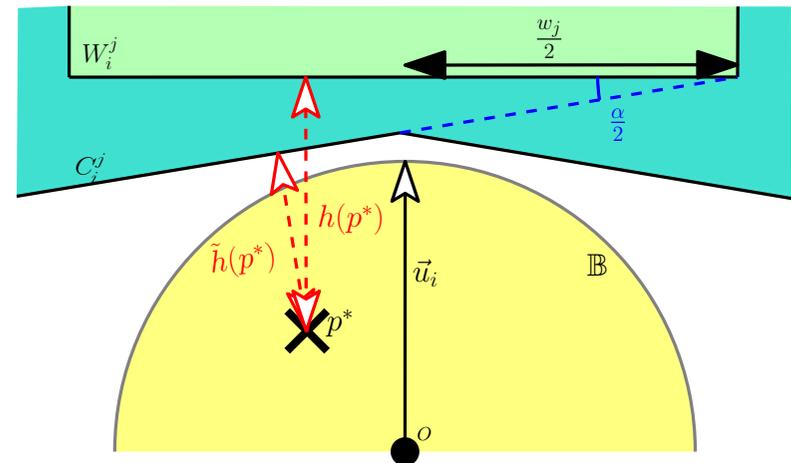
Nombre d'éléments de  $\mathcal{H}^{(k)}(P)$  produits par  $R$  est  $O(\log^k n)$ .

Variante des *economic cap covers* [Bárány-Larman'88] reliant polytope aléatoires et corps flottants. Avantage : "locale en  $R$ ".



En réalité...

- ★ "surcharge" des  $W$  (pour Chernoff)  $\Rightarrow \log n$  en excès.
- ★ se corrige par une hiérarchie de triplets  $(W^j, C^j, R)$ .
- ★ bornes de complexité lissées via argument de chargement.



Merci de votre attention.